

**LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : JURNAL ILMIAH**

1. Judul Jurnal Ilmiah (Artikel) : Review of vision-based robot navigation method
2. Jumlah Penulis : 4 orang
3. Penulis Jurnal Ilmiah : Budi Rahmani, A. E. Putra, A. Harjoko, T. K. Priyambodo
4. Status penguji : Ketua (Penulis Pertama)
5. Identitas Jurnal Ilmiah
- a. Nama Jurnal : International Journal of Robotics and Automation (IJRA)
 - b. ISSN/e-ISSN : 2089-4856
 - b. Volume, Nomor, Edisi (tahun) : Vol 4, No. 4, Dec 2015
 - d. Penerbit : IAES (Institute of Advanced Engineering and Science)
 - e. Halaman/Jumlah halaman : 254-261
 - f. Tautan jurnal/artikel : <https://s.id/chmYt>
6. Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah
- | | |
|---|--|
| - | Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi |
| √ | Jurnal Ilmiah Internasional |
| - | Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi |
| - | Jurnal Ilmiah Nasional Tidak Terakreditasi |

7. Hasil Penilaian Peer Review :

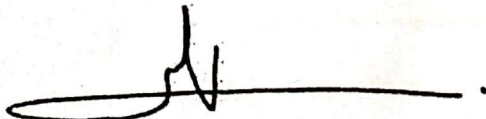
Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah				Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional bereputasi	Internasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	
a. Kelengkapan unsur isi Artikel ilmiah (10%)	4	3	2.5	1	3
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	12	9	7.5	3	9
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	12	9	7.5	3	9
d. Kelengkapan unsur dan kualitas penerbit (30%)	12	9	7.5	3	8
Total = (100%)	40	30	25	10	29

Catatan reviewer:

- Referensi pada paper review sudah cukup
- Nilai 60% sebagai Ketua

Palembang, 11 Februari 2020

Reviewer 2,



Dr. Abdiansah, S.Kom., M.cs.
NIDN. 0001108401

Unit kerja: Prodi. Teknik Informatika pada
Universitas Sriwijaya