

**LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : JURNAL ILMIAH**

1. Judul Jurnal Ilmiah (Artikel) : Review of vision-based robot navigation method
2. Jumlah Penulis : 4 orang
3. Penulis Jurnal Ilmiah : Budi Rahmani, A. E. Putra, A. Harjoko, T. K. Priyambodo
4. Status pengusul : Ketua (Penulis Pertama)
5. Identitas Jurnal Ilmiah
- a. Nama Jurnal : International Journal of Robotics and Automation (IJRA)
 - b. ISSN/e-ISSN : 2089-4856
 - c. Volume, Nomor, Edisi (tahun) : Vol 4, No. 4, Dec 2015
 - d. Penerbit : IAES (Institute of Advanced Engineering and Science)
 - e. Halaman/Jumlah halaman : 254-261
 - f. Tautan jurnal/artikel : <https://s.id/chmYt>
6. Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah
- Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi
 - Jurnal Ilmiah Internasional
 - Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi
 - Jurnal Ilmiah Nasional Tidak Terakreditasi

7. Hasil Penilaian *Peer Review* :

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah				Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional bereputasi	Internasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	
a. Kelengkapan unsur isi Artikel ilmiah (10%)	4	3	2.5	1	2.7
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	12	9	7.5	3	8.5
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	12	9	7.5	3	8.5
d. Kelengkapan unsur dan kualitas penerbit (30%)	12	9	7.5	3	8
Total = (100%)	40	30	25	10	27.7
Nilai sesuai kontribusi pengusul sebagai : Ketua (Penulis Pertama) 60% = 16.62					

Catatan reviewer:

- 1 Substansi unsur artikel lengkap dan sesuai standard penulisan karya ilmiah serta tidak terindikasi plagiarisme
- 2 Analisis cukup komprehensif serta sesuai bidang ilmu
- 3 Referensi lengkap mayoritas menggunakan rujukan jurnal dan up to date
- 4 Kualitas penerbit cukup baik

Yogyakarta, 1 Februari 2020

Reviewer I,



Dr. Emy Setyaningsih, S.Si., M.Kom.

NIDN. 0530107201

Unit Kerja: Prodi. Sistem Komputer pada

Institut Sains & Teknologi AKRPIND

Yogyakarta