

**LEMBAR  
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW  
KARYA ILMIAH : Hak cipta (HKI)**

1. Judul ciptaan : Program Pemetaan Obstacle Dengan Dimensi Tententu Di Lingkungan Dalam Ruang (indoor) Berbasis Grid-Edge-Depth Map Untuk Robot Beroda Dengan Holonomic-drive System
2. Nomor dan tanggal permohonan : EC00201987551, 9 Desember 2019
3. Pencipta : Budi Rahmani
4. Pemegang Hak cipta : Budi Rahmani
5. Jenis Ciptaan : Program Komputer
6. Tautan bukti ciptaan : <https://s.id/chNH9>
7. Tanggal pertama diumumkan : 9 Desember 2019 di Banjarmasin
7. Pemberi sertifikat : Kemenkumham RI
8. Kategori HKI  Karya ciptaan, desain industri, indikasi geografis yang telah memiliki sertifikat dari Direktorat Jenderal Kekayaan Intelektual, Kemenkumham;

9. Hasil Penilaian Peer Review :

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal	
	Karya ciptaan, desain industri, indikasi geografis yang telah memiliki sertifikat dari Direktorat Jenderal Kekayaan Intelektual, Kemenkumham;	Nilai Akhir Yang Diperoleh
a. Kelengkapan unsur isi HKI (10%)	1.5	1.2
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	4.5	4.2
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	4.5	4.3
d. Kelengkapan unsur dan kualitas penerbit (30%)	4.5	4.3
<b>Total = (100%)</b>	<b>15</b>	<b>14</b>

Catatan reviewer:

Inovasi dapat digunakan sebagai rujukan untuk menggerakkan robot

Yogyakarta, 1 Februari 2020  
Reviewer 1,



Dr. Emy Setyaningsih, S.Si., M.Kom.  
NIDN. 0530107201  
Institut Sains & Teknologi AKRPIND  
Yogyakarta